

# チューリング機械開発システムの作成（2）

宮下英明 松沢正規\*

## 目 次

<b>9 ソース／オブジェクト／動作表ファイルの仕様</b>	
9.1 ソースファイル	10.4.2 道具
9.2 オブジェクトファイル	10.4.3 処理規則
9.3 動作表ファイル	10.4.4 結果
9.3.1 TBL と BIN	10.5 圧縮
9.3.2 TBL ファイルの仕様	10.6 オブジェクトファイルの出力
9.3.3 BIN ファイルの仕様	
9.3.4 TB0 ファイル	
<b>10 コンパイラ TC</b>	
10.1 TC の作業内容	<b>11 リンカ TL</b>
10.2 整形	11.1 TL 起動の書式
10.3 パース	11.2 TL の作業内容
10.3.1 トークンへの分解	11.2.1 初期作業
10.3.2 構造木の作成	11.2.2 <作業テーブル> の作成 —— ステップ 1
10.3.3 トークン構造体への書き込み	11.2.3 <作業テーブル> の作成 —— ステップ 2
10.3.4 トークン構造体のリンク	11.2.4 リンク=動作表作成
10.4 オブジェクトモジュールの作成	11.3 MAKE ファイルの作成
10.4.1 MT 構造体	
<b>12 チューリング機械ライザ TU</b>	
<b>13 ファイルコンバータ</b>	

## 9 ソース／オブジェクト／動作表 ファイルの仕様

### 9.1 ソースファイル

ソースファイルは、拡張子が M のテキストファイル（M ファイル）である。

M プログラムは、プリプロセッサ行を定めるのに空白、タブ、改行コードが意味をもつということを除けば、フリーフォーマットである。即ち、この読み込みにおいては、空白、タブ、

改行コードはスキップされる。

モジュール（機械）名は、32 文字まで許される。それより長い名は、32 文字でカットする（エラーとはしない）。

一つの M ソースプログラムには、複数のモジュール（機械）を記述できる。

### 9.2 オブジェクトファイル

オブジェクトファイルは、拡張子が OBJ のバイナリファイル（OBJ ファイル）である。その

仕様を、つぎのように定める：

		ループ数
テープ記号 参照テーブル	テープ記号数 各1	2
定義した 機械(モジュール)の 参照テーブル	区切り記号 機械(モジュール)数 機械(モジュール)名	1 各32
機 械 1	区切り記号 機械(モジュール)名 モジュールの長さ (アドレス数)	1 32 2
機 械 1 アド レス 1	部品機械名 移行先の アドレス (各テープ記号 につき)	32 各2
アド レス n	:	
	:	
	:	
機 械 p	区切り記号 EOF	

但し、exit に対応する#を-2、モジュールの終了に対応する\*を-1、とそれぞれ定める(§7.3)。

### 9.3 動作表のファイル

#### 9.3.1 TBL と BIN

動作表ファイル(チューリング機械定義ファイル)は、“動作表”的ように見える必要はない。動作表ファイルについて肝心なことは、われわれにとってのその可読性ではなく、チューリング機械ライザにとってのその可読性である。

われわれにとっての読みやすさと、ライザにとっての読みやすさとは、同じではない。そこでわれわれは、動作表ファイルを二通りに定めることにする。

一つは、われわれにとっての可読性を優先した仕様であり、DS タイプの動作表をそのまま記述したテキストファイルである。そしてもう一つは、ライザにとっての可読性(処理の効率性)とファイルのコンパクト性を優先した仕様のバイナリファイルである。この二種類の仕様のファイルは、それぞれ拡張子 TBL と BIN によって区別する。

チューリング機械ライザ TU は、この二種類のファイルを動作表ファイルとして受容できる。

BIN ファイルは M ファイルのコンパイルによってつくられる。TBL ファイルは、以下のいずれかの方法でつくられる：

- (1) 直接エディタを用いてつくる；
- (2) BIN ファイルをコンバータにかける；
- (3) リンカの一オプションで、BIN ファイルと同時に生成する。

TBL 形式の動作表を受容できるようにしているのは、任意の動作表がコンパイル&リンクの方法で生成できるわけではなく、また、コンパイル&リンクの方法による動作表の作成が“最適化”的問題を孕んでいるからである。

#### 9.3.2 TBL ファイルの仕様

TBL ファイルの仕様を、以下に述べる。なお、“行”は、改行コードで定義される“行”を意味するものとする。

リアライザは、行の先頭に書かれたーを、区切り記号として認識する。かつ、区切り記号のある行——以下，“区切り行”と呼ぶ——は、スキップして読み込まない。

区切り行は、三つ設けられる。したがって、TBL ファイルの内容は、四つの領域である。

リアライザは、一番目と四番目の領域をスキップして読み込まない。したがってこの領域を、表題／注釈の記述に使用できる。またこの二つの領域は、空でもよい。

第二および第三の領域の各行においては、スペースあるいはタブでなる列が、データの区切り記号になる。——即ち、リアライザは、スペース／タブ列をスキップして読み込みず、また、スペース／タブと異なる文字に出会うと、つぎのスペース／タブに出会うまでの記号列——以下これを単に“記号列”と呼ぶ——をデータとして読み込む。

第二領域は一行でなり、リアライザはこれを、〈テープ記号〉の列挙と認識する。テープ記号は 1 バイトの文字でなければならず、スペース／タブ列で区切って書く。

第三領域の各行は、〈内部状態〉、〈動作〉、そしてテープ記号に対応する〈状態推移〉の記述である。

最終行の〈内部状態〉を、〈終了（停止）状態〉として固定する。これに対する〈動作〉、〈状態推移〉は、すべて\*とする。

例：

lb.tbl

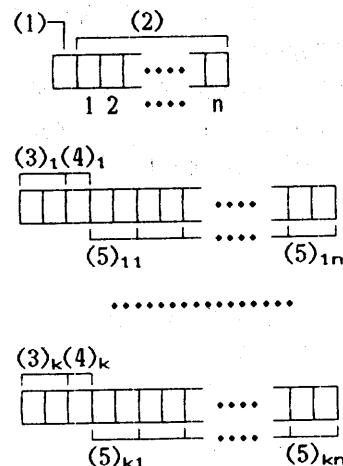
空白（“無記号”）に出会うまで左移動

			1
q0	l	q1	q0
q1	*	*	*

### 9.3.3 BIN ファイルの仕様

BIN ファイルの仕様をつぎのように定める(1)

マスが 1 バイト) :



(1) テープ記号の数：

1 バイトの整数

(2) テープ記号：

テープ記号（キャラクタコード）  
(但し, r, l, e 以外)

(3)<sub>i</sub> i 番目の内部状態（アドレスに表現）：

2 バイトの整数

(4) i 番目の内部状態に対する動作：

右移動：文字 r (キャラクタコード)  
左移動：文字 l (キャラクタコード)  
消去：文字 e (キャラクタコード)

書込：テープ記号 (キャラクタコード)

(5)<sub>ij</sub> i 番目の内部状態に対応する動作の後, j 番目のテープ記号に対応して推移する先の内部状態（アドレス）：

2 バイトの整数

### 9.3.4 TB0 ファイル

SD タイプの動作表のファイル形式を、以下のように定める——ファイルの拡張子は、TB0 とする。

ファイル形式は、TBL ファイルの場合に準じ、第三領域の書き方のみ異なる。

即ち、第三領域の各行において、最初の記号列は〈内部状態〉であり、そしてこれの後に〈動作－状態推移〉の列挙が続く。

最終行を除いては、各〈動作一状態推移〉は〈動作〉の1バイト文字と推移先の〈内部状態〉の記号列の連結である。

最終行の〈内部状態〉を、〈終了(停止)状態〉として固定する。これに対する〈動作一状態推移〉は、すべて記号列\*\*とする。

例：

lb.tb0

空白 (“無記号”) に出会うまで左移動

		1
q0	lq1	lq1
q1	lq2	lq1
q2	*	*

## 10 コンパイラ TC

われわれは、コンパイラとして  
TC.EXE

を用意する。TC は、拡張子 M のソースファイル (M ファイル) からそれと同名で拡張子 OBJ のオブジェクトファイル (OBJ ファイル) を生成する。

### 10.1 TC の作業内容

TC は、つぎのことをする：

- (1) M ファイルを読み込みモードで開き、つぎに同名の OBJ ファイルを書き込みモードで開く。
- (2) M プログラムの #symbol 行を読み、〈記号参照テーブル〉の形で OBJ ファイルに書き込む。
- (3) M ファイルに記述されている各モジュール f に対し、以下のことを繰り返す：
  - (3.1) f を読み込む。
  - (3.2) f のベース・トリー t を作成する。
  - (3.3) t をもとに f のリロケータブル・オブジェクトモジュールを作成し、OBJ ファイ

ルに書き込む。

(3.4) f に対するこの作業において新たに確保したメモリを解放する。

(4) M ファイルと OBJ ファイルを閉じる。

以下では、M ソースファイルに記述されたモジュールからリロケータブル・オブジェクトモジュールを生成する方法を、つぎの M プログラムを例にして、特に述べる：

```
#symbol 1 /* 記号は - と 1 のみ */
a
{
  if (-)
    b ;
  if(1) {
    c ;
    while {
      if (-)
        break ;
      while {
        if(1)
          exit ;
        d ;
        if(1)
          break ;
      }
      e ;
    }
  }
  else
    f ;
  g ;
}
```

### 10.2 整 形

コンパイラは、先ず、ソースプログラムに対して整形の処理をする。即ち、“何もしない”チューリング機械 null を、つぎの規則に従って挿入する：

- (1) if, while, break, return, exit の前に挿入する；

- (2) 二つの連続した } の間に挿入する ; null ; 14  
 (3) モジュールを閉じる } の前に挿入する ; }  
 (4) 略記号 ; (これは null; の略記号と見なされる) を null; に換える。 else { f ; 15  
 null は、コンパイル・リンクの処理ルーチンを }  
 簡単にするために導入されるダミーのチューリ g ; 16  
 ング機械である。 null ; 17

例の M プログラムは、つぎのようになる：

```
a
{
  null ;
  if (-) {
    b ;
  }
  null ;
  if(1) {
    c ;
    while {
      null ;
      if (-) {
        null ;
        break ;
      }
      null ;
      while {
        null ;
        if(1) {
          null ;
          exit ;
        }
        d ;
      }
      null ;
      if(1) {
        null ;
        break ;
      }
      null ;
    }
    e ;
  }
}
```

なお、コンパイラは整形と併行して、  
 (1) 括弧の対応,  
 (2) 位置的に予約語であるべき語の綴り,  
 (3) elseif, else がこれに対応する if をもってい  
 るかどうか  
 のチェックも行なう。

### 10.3 パース

ソースプログラムを整形すると、コンパイラ  
 はつぎにソースプログラムの文法解析(パース)  
 に入る。これは、ソースプログラムの構造木の  
 作成で終わる。

パースは、つぎの二つの作業を併行して行な  
 う形で進められる。

トーカンへの分解  
 構造木の作成  
 この作業は、ソースプログラムの頭から順にな  
 れる。

#### 10.3.1 トーカンへの分解

トーカンの画定は、つぎの規則による：  
 《 {}, ; のうしろで区切る》

例では、トーカンへの分解はつぎのようにな  
 る：

a {	1	}	21
null ;	2	d ;	22
if (-) {	3	null ;	23
b ;	4	if(1) {	24
{	5	null ;	25
null ;	6	break ;	26
	7	}	27
c ;	8	null ;	28

while {	9	}	29
null ;	10	e ;	30
if (-) {	11	}	31
null ;	12	null ;	32
break ;	13	}	33
}	14	else { .	34
null ;	15	f ;	35
while {	16	}	36
null ;	17	g ;	37
if(1) {	18	null ;	38
null ;	19	}	39
exit ;	20		

ときは、その名  
(2) if, elseif ならば、その引き数  
を書き込む。

#### 10.3.4 トークン構造体のリンク

トークン構造体のリンク処理は、再帰的にな  
される。この処理では、新しいトークン構造体  
Sに対し、Sをリンクするターゲットのトー  
クン構造体 T が、その都度指定されている。

リンクの規則は、つぎのようになる：

(1) T のトークンが if, elseif, else, while  
で、S のトークンがこの文の中にあるときは、  
T の left に S をつなげる。

(2) (1)以外の場合は、T の right に S をつなげ  
る。

ターゲット更新の規則は、つぎのようになる：

(1) S のトークンが if, elseif, else, while  
のときは、いまのネストでターゲットを S に  
更新するとともに、再帰のネストを一つ進め  
た処理を初期ターゲット S で始める。

(2) S のトークンが NIL のときは、再帰のネス  
トを一つ戻す。

(3) (1), (2)以外の場合は、ターゲットを S に更  
新する。

例では、図1に示した構造木が生成される。

#### 10.4 オブジェクトモジュールの作成

ソースプログラムをパースしてこれの構造木  
を作成すると、つぎはオブジェクトモジュール  
作成の段階になる。作業は、

(1) 構造木の先頭のトークンをターゲットとす  
ることから出発し、

(2) ターゲットのトークン構造体を参照して、  
規則の定める処理を行なう  
という形で進められる。結果として、所期のオ  
ブジェクトモジュールが得られる。

##### 10.4.1 MT 構造体

オブジェクトモジュールの作成にあたり、先  
ず、動作表の“一行”(モジュールの“一項”)：

#### 10.3.2 構造木の作成

構造木は、トークンを一つ画定する毎につぎ  
の処理をしていくことで、最終的に得られる：  
(1) トークン構造体をメモリに一つ確保する  
(2) この構造体に、トークンの情報を書き込む  
(3) ここまでに作成されている構造木に、この  
構造体を規則にしたがってリンクする。

#### 10.3.3 トークン構造体への書き込み

トークン構造体は、つぎのように定義される：

id ( char )	
name	→ char 型配列
left	→ トークン構造体
right	→ トークン構造体

id には、トークンのアイデンティティ：  
if, elseif, else, while, break, exit,  
return, MAIN, MACHINE, NIL

を書き込む。ここで、

- (1) MAIN は、本モジュール(以下、“メインモ  
ジュール”と呼ぶ)のアイデンティティ
- (2) MACHINE は基底動作および本モジュール  
が呼び出しているモジュール(以下、単に“モ  
ジュール”と呼ぶ)のアイデンティティ、
- (3) NIL は} のアイデンティティ。

name には、

- (1) トークンが基底動作あるいはモジュールの

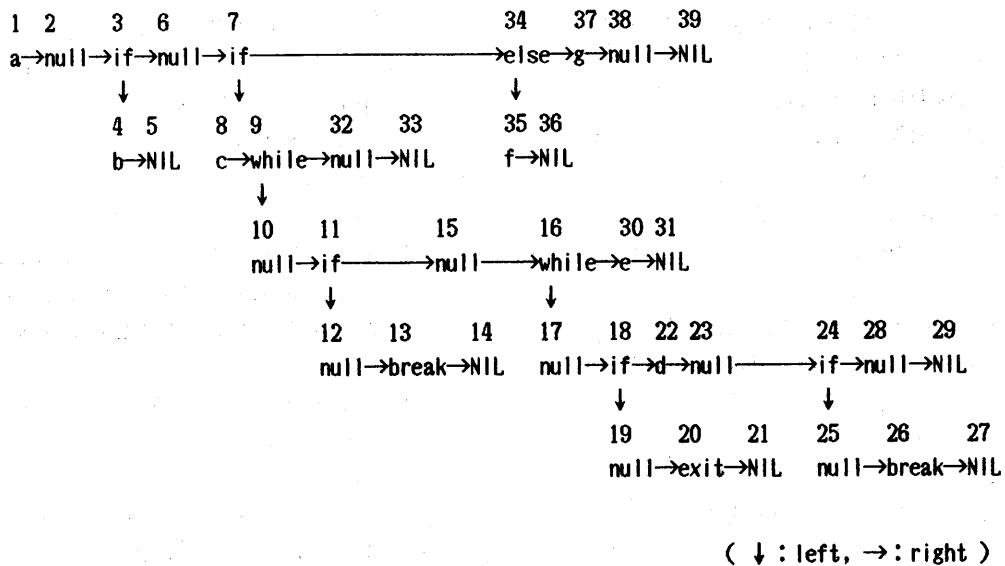


図 1

&lt;内部状態&gt;

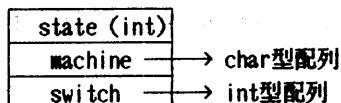
&lt;機 械&gt;

<テープ記号  $s_1$  に対し推移する内部状態>

.....

<テープ記号  $s_k$  に対し推移する内部状態>(  $s_1, \dots, s_k$  は、テープ記号の全体 )

を書き込む MT ( module-term )構造体を定義する：



即ち、

(1) state には、&lt;内部状態&gt; の記号 (アドレス) としての整数が書かれる。

(2) machine は、&lt;state に書かれている内部状態に対応する機械名&gt;

を書いた配列をポイントする。

(3) switch\_- は、

&lt;state に書かれている内部状態において machine に書かれている動作をした後、各テープ記号に対し推移する内部状態 (整数値)&gt;

を書いた配列をポイントする。

## 10.4.2 道 具

この作業のために、スタック：

- (1) ネスト情報保存スタック
- (2) ペンディングアドレス保存スタック
- (3) ループ開始アドレス保存スタック
- (4) ループブレークアドレス保存スタック
- (5) IF 引数スタック

およびフラグ：

- (1) ループブレークフラグ
- (2) IF ブレークフラグ

そして、新しく確保した MT 構造体の state に書き込むべき整数を保存する変数：

new\_state (初期値 0)

を、道具として用意する。

## 10.4.3 処理規則

処理規則はつぎのようになる。即ち、ターゲットのトークンの id が

- (1) MAIN ならば、
  - (1.1) ネスト情報保存スタックに MAIN をプッシュする。

- (1.2) right がポインツするトークンをターゲットトークンとする。
- (2) MACHINE ならば,
- (2.1) MT 構造体をメモリに1つ確保する。  
以下, new\_state = n であるとして,
  - (2.2) state に, n を書く。
  - (2.3) name に, ターゲットトークンの name をコピーする。
  - (2.4) switch\_配列を, RETURN を表わす値(ここでは-1)で埋める(初期化)。(以下, この値が入っている箇所を“未記入”と言い表わす)。
  - (2.5) ループブレイクフラグまたは IF ブレイクフラグが立っているとき,
  - (2.5.1) ペンディングアドレス保存スタックにプッシュされているすべてのアドレスをポップする;
  - (2.5.2) ポップされた各アドレス m に対し, m を state 値とする MT 構造体の switch\_配列の未記入箇所すべてに, n を書き込む。
  - (2.5) そうでないとき(これは, 直前のトークンが MACHINE か if の場合である)は, ペンディングアドレス保存スタックのラストインをポップし, このアドレスを state とする MT 構造体に対して, 以下の処置をする:
  - (2.5.1) IF 引数スタックにテープ記号(番号)が入っているときは, これらをすべてポップし, 各々のテープ記号について, これと対応する switch\_配列の箇所に n を書き込む。
  - (2.5.2) IF 引数スタックが空のときは, switch\_配列を n で埋める。
  - (2.6) ペンディングアドレス保存スタックに n をプッシュする。
  - (2.7) new\_state を n + 1 にする。
  - (2.8) right がポインツするトークンをターゲットトークンとする。
- (3) break ならば,
- (3.1) ペンディングアドレス保存スタックからアドレスを一つポップし, ループブレー
  - クアドレス保存スタックにこれをプッシュする。
- (3.2) right がポインツするトークンをターゲットトークンとする。
- (4) exit ならば,
- (4.1) ペンディングアドレス保存スタックからアドレスを一つポップし, これが state 値になっている MT 構造体に対し, switch\_配列の未記入箇所すべてに EXIT を表わす値(ここでは-2)を書き込む。
  - (4.2) right がポインツするトークンをターゲットトークンとする。
- (5) return ならば,
- (5.1) ペンディングアドレス保存スタックからアドレスを一つポップする。  
(switch\_配列は, 初期化において RETURN を表わす値で埋めたので, いまポップしたアドレスを state 値とする MT 構造体に対する処理は既に済んでいることになる。)
  - (5.2) right がポインツするトークンをターゲットトークンとする。
- (6) if ならば,
- (6.1) ネスト情報保存スタックに IF をプッシュする。
  - (6.2) ターゲットトークンの name に書き込まれている IF 引数を, 全て IF 引数スタックにプッシュする。
  - (6.3) ペンディングアドレス保存スタックのラストインを一つの自動変数 if\_start\_address に保存し, ネストを一つ進めて, left がポインツするトークンをターゲットトークンとする再帰処理に入る。
  - (6.4) 再帰処理から戻ったら,
    - (6.4.1) IF ブレイクフラグを立てる。
    - (6.4.2) if\_start\_address をペンディングアドレス保存スタックにプッシュする。
    - (6.4.3) ターゲットトークンを, right がポインツするトークンにする。
- (7) elseif ならば,
- (7.1) ネスト情報保存スタックに IF をプッシュ

- する。
- (7.2) ペンディングアドレス保存スタックのラストインを参照し, if\_start\_address に保存する。(この elseif に対応する if を right でポイントするトークンを x とするとき, x に対して確保された MT 構造体の state 値が, いまのアドレスに当たる。)
- (7.3) このとき IF ブレイクフラグが立つてことになるが ((6.4.1) 参照), これを下ろす。
- (7.4) ターゲットトークンの name に書き込まれている ELSEIF の引数を, 全て IF 引数スタックにプッシュする。
- (7.5) ペンディングアドレス保存スタックのラストインを自動変数 if\_start\_address に保存し, ネストを一つ進めて, left がポイントするトークンをターゲットトークンとする再帰処理に入る。
- (7.6) 再帰処理から戻ったら,
- (7.6.1) IF ブレイクフラグを立てる。
  - (7.6.2) if\_start\_address をペンディングアドレス保存スタックにプッシュする。
  - (7.6.3) ターゲットトークンを, right がポイントするトークンにする。
- (8) else ならば,
- (8.1) ネスト情報保存スタックに IF をプッシュする。
  - (8.2) このとき IF ブレイクフラグが立つてことになるが, これを下ろす。
  - (8.3) ネストを一つ進めて, left がポイントするトークンをターゲットトークンとする再帰処理に入る。
  - (8.4) 再帰処理から戻ったら, IF ブレイクフラグを立てる。
  - (8.5) ターゲットトークンを, right がポイントするトークンにする。
- (9) while ならば,
- (9.1) ネスト情報保存スタックに while をプッシュする。
  - (9.2) ループ開始アドレス保存スタックに,
- ペンディングアドレス保存スタックのラストインをコピーする。
- (9.3) ネストを一つ進めて, left がポイントするトークンをターゲットトークンとする再帰処理に入る。
- (9.4) 再帰処理から戻ったら, ループブレイクフラグを立てる。
- (9.5) ターゲットトークンを, right がポイントするトークンにする。
- (10) NIL ならば,
- ネスト情報保存スタックから内容をひとつポップする。それが
- (10.1) MAIN なら,  
作業終了。
  - (10.2) if ならば,  
一つ前のネストに戻る。
  - (10.3) while ならば,
  - (10.3.1) ループ開始アドレス保存スタックからアドレスを一つポップする。これを q とする。
  - (10.3.2) ペンディングアドレス保存スタックに入っている全てのアドレスをポップし, 各アドレスについて, これを state 値とする MT 構造体の switch\_配列の未記入部分全てに q を書き込む。
  - (10.3.3) ループブレイク保存スタックに入っているアドレスを, > q である限りポップし, 全てペンディングアドレス保存スタックにプッシュする。
  - (10.3.4) 1つ前のネストに戻る。

#### 10.4.4 結 果

例の構造木からは, つぎのリロケータブル・オブジェクトモジュールが生成される—ここで # は, exit に対応して移行先アドレスが無い状態であり, \* はこのモジュールの終了ということで, 移行先アドレスが無い状態である:

a

	1
0	null
1	1 2
2	b
3	2 2
4	null
5	14 3
6	c
7	4 4
8	null
9	5 6
10	null
11	13 13
12	null
13	7 7
14	e
15	4 4
16	null
17	16 16
18	f
19	18 18
20	null
21	g
22	17 17
23	null
24	*
25	*

の  $m_i = p$  を  $n_i$  に書き換える。

(2-2) この null の枠を消去する。

この処理の結果、先のリロケータブル・オブジェクトモジュールは、つぎのように圧縮される：

a

	1
0	null
1	1 3
2	b
3	15 3
4	c
5	16 *
6	d
7	9 13
8	*
9	*
10	d
11	10 10
12	null
13	12 11
14	null
15	13 13
16	e
17	16 *
18	f
19	16 16
20	g
21	17 17
22	null
23	*
24	*

なおこの例では、d, e が呼び出されることはない。これらの圧縮は、“最適化”の主題になる。

## 10.5 圧 縮

オブジェクトモジュールが得られると、つぎにこれの圧縮の処理に入る。即ち、これから null のセルをつぎの規則によって削除する：

(1) アドレス 0 が

0	null
1	..... 1

であるときは、これを消去する。

(2) 末尾の

null
* ..... *

を除く全ての null に対し、つぎの処理を行なう。  
即ち、

p	null
n <sub>1</sub>	..... n <sub>k</sub>

に対し、

(2-1) アドレス p を含む全ての枠

.....
m <sub>1</sub> ..... m <sub>k</sub>

## 10.6 オブジェクトファイルの出力

オブジェクトモジュールを、オブジェクトファイルに出力する。このとき、オブジェクトファイルの仕様を満たすよう、適当に情報を付加する。

## 11 リンカ TL

リンカとして

TL.EXE

を用意する。

TL は、OBJ ファイルから拡張子 BIN の動作表ファイル (BIN ファイル) を生成する。

### 11.1 TL 起動の書式

TL 起動の書式は、

TL [-t] <ファイル名> +…  
+<ファイル名>, <動作表ファイル名>

である。ここで、

(1) -t は、TBL ファイルを同時に生成することを指定するオプション。

- (2) <ファイル名>は、リンクする OBJ ファイルの名で、拡張子を省略したもの。
- (3) <動作表ファイル名>は、生成する BIN ファイルの名で、拡張子を省略したもの。

## 11.2 TL の作業内容

### 11.2.1 初期作業

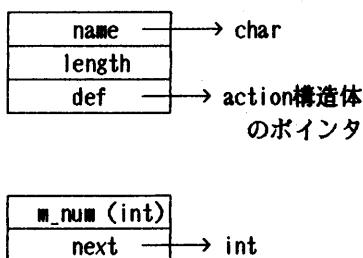
- (1) コマンドラインで指定されたすべての OBJ ファイルを読み込みモードで開き、また、同じくコマンドラインで指定された動作表ファイルを、書き込みモードで開く。
- (2) 先頭に指定された OBJ ファイルからテープ記号参照テーブルを読み込み、残りの OBJ ファイルのテープ記号参照テーブルを、これと照合する。違いがあれば、エラーとし、開いていたファイルを閉じて作業を終了する。  
以下、テープ記号がつぎの k 個であるとする：

$s_0 = -, s_1, \dots, s_{k-1}$

### 11.2.2 <作業テーブル> の作成——ステップ 1

各 OBJ ファイルにある<定義機械参照テーブル>をもとに、第 1 階 <作業テーブル> を以下のように作成する：

- (1) machine 構造体と action 構造体を



のように定義する。

- (2) 基底機械の数と、null 登録のための 1、そして各 OBJ ファイルで定義されている機械(モジュール)の数の合計 s を求め、machine 構造体のポインタ s 個分のメモリを、配列の形で確保する。
- (3) 機械の登録として行なうことは、
  - (3.1) 各機械に対して、その都度 machine 構

造体のメモリを確保する；

- (3.2) name にファイル名をコピーする；
- (3.3) length に機械の(モジュールとしての)長さを書き込む。

このとき、メモリ確保に先立って、既に同じ機械名が読み込まれていないかを、ここまでにつくられている <作業テーブル> に対してチェックする。そして同じ機械名があれば、エラーとし、開いているファイルを閉じて、作業を終了する。

- (4) 機械の登録は、基底機械と null の登録から始める。つぎに、各 OBJ ファイルに対し、<定義機械参照テーブル> から機械名を一つずつ読み込み登録する。

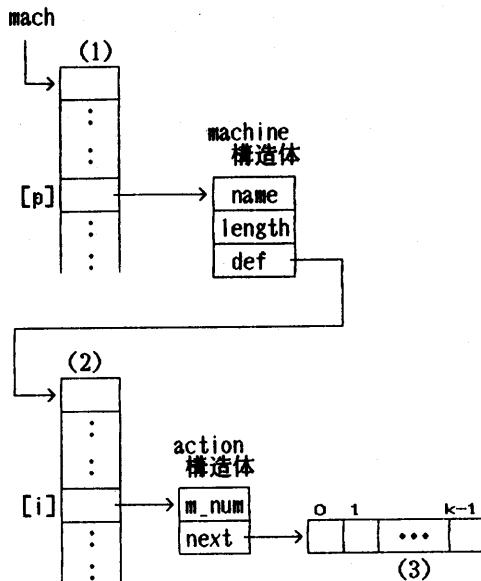
### 11.2.3 <作業テーブル> の作成——ステップ 2

引き続き、各 OBJ ファイルから機械(モジュール)の内容を読み込みながら、<作業用テーブル> を以下のように作成する：

- (1) 読み込んだ<機械(モジュール)名>と  $mach[p] \rightarrow name$  がポイントする文字列が一致するような p を特定する。
- (2) <モジュールの長さ> n を読み込み、action 構造体のポインタ n 個分のメモリを、配列の形で確保する。そして  $mach[p] \rightarrow def$  がこれの先頭のアドレスを指すようにする。
- (3) ( $mach[p] \rightarrow def$ )[i-1]までの処理が終わっていて、<部品機械名>がさらに読み込まれると、action 構造体一つ分のメモリを確保して、( $mach[p] \rightarrow def$ )[i]がこれの先頭のアドレスを指すようにする。さらに、整数型の配列をテープ記号数の長さだけ確保し、 $((mach[p] \rightarrow def)[i]) \rightarrow next$  がこれの先頭のアドレスを指すようにする。
- (4) 読み込んだ<部品機械名>と  $mach[q] \rightarrow name$  がポイントする文字列が一致するような q を特定する。この q を  $((mach[p] \rightarrow def)[i]) \rightarrow m\_num$  に書き込む。
- (5) 引き続き<移行先アドレス>を読み込み、(-を含めた) k 個のテープ記号に対応する移行

先アドレスを, (( mach [ p ]-> def)[ i])-> next が指す配列に書き込む。

以上の処理によって, <作業用テーブル> が以下の形で実現される:



ここで,

(1)の配列の番号  $p$  は,  $\text{mach}[p] \rightarrow \text{name}$  に保存されている機械(モジュール)名—— $X$ とする——の登録番号と解釈される。

(2)の配列の番号  $i$  は,  $(\text{mach}[p] \rightarrow \text{def})[i]$  がポイントする動作の, モジュール  $X$  におけるアドレスと一致する。

(3)のマスに入っている数は, モジュール  $X$  のアドレス  $i$  に示されている<移行先アドレス>。

$\text{last} = \text{mach}[p] \rightarrow \text{length} - 1$  とするとき,  
 $((\text{mach}[p] \rightarrow \text{def})[\text{last}]) \rightarrow \text{next})[j] = -1$   
 $(j = 0, \dots, k-1)$

#### 11.2.4 リンク=動作表作成

リンク=動作表作成は, つぎのように行なう。即ち,  $\text{mach}[m] \rightarrow \text{name}$  が “main” を指すとき,

$\text{entry} = m$ ,  
 $\text{adr\_off} = 0$  (アドレス・オフセット),  
 $\text{return\_adr} = \text{return}$

として, (再帰的) 処理

$\text{write\_tbl}(\text{entry}, \text{adr\_off}, \text{return\_adr})$  に入る。ここで,  $\text{write\_tbl}(\text{entry}, \text{adr\_off}, \text{return\_adr})$  は,  $i$  が 0 から  $\text{last} = \text{mach}[\text{entry}] \rightarrow \text{length} - 1$  まで動くところの, つぎの処理:

(1)  $\text{entry1} = ((\text{mach}[\text{entry}] \rightarrow \text{def})[i]) \rightarrow \text{m\_num}$  が基底機械あるいは null の登録番号であるとき, BIN ファイルに

$i + \text{adr\_off}$ ,  
 $\text{machine}[0]$ ,  
 $\text{next}[0]$

.....

$\text{machine}[k-1]$ ,  
 $\text{next}[k-1]$

を順に書き込む——ここで,

(1.1)  $\text{machine}[j]$  ( $j = 0, \dots, k-1$ ) は,

(1.1.1)  $\text{entry1}$  が基底機械の登録番号のときは  $\text{mach}[\text{entry}] \rightarrow \text{name}$  で,

(1.1.2) null の登録番号のときは, 記号  $s_j$  を書き込む基底機械の名( $j = 0$  のときは  $e$ )

(1.2)  $\text{next}[j]$  ( $j = 0, \dots, k-1$ ) は,

(1.2.1)  $i \neq \text{last}$  のとき,

$\text{next}[j] = (((\text{mach}[\text{entry}] \rightarrow \text{def})[i]) \rightarrow \text{next})[j] + \text{adr\_off}$

(1.2.2)  $i = \text{last}$  のとき,

$\text{next}[j] = \text{return\_adr}[j]$

である。

(2)  $\text{entry1}$  が基底機械および null でないとき, 処理:

$\text{write\_tbl}(\text{entry1}, \text{adr\_off} + \text{last} + 1, ((\text{mach}[\text{entry}] \rightarrow \text{def})[i]) \rightarrow \text{next})$  に入る。

TBL ファイルの作成では, アドレスを ASCII 文字列で書き込むことになるが, このときには, null と return の対に対応するところの最後の書

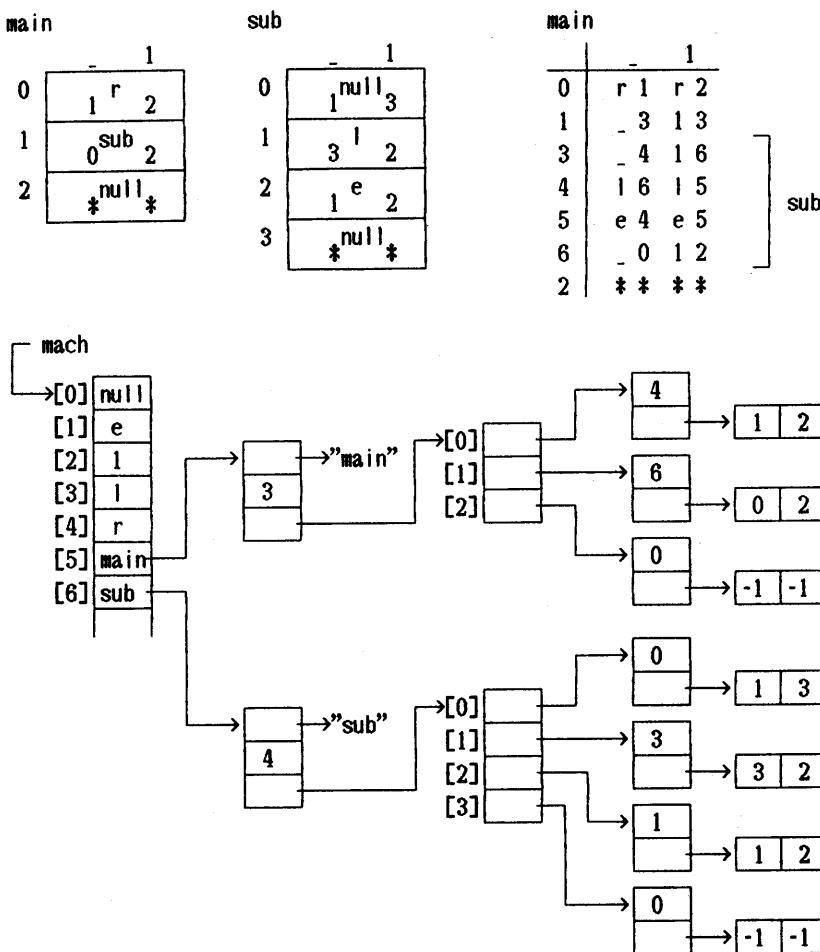


図 2

き込みを、 $k$  個の \*\* の書き込みにする。

なお、リンクの図式を図 2 に示す。

### 11.3 MAKE ファイルの作成

TC, TL の使用では、MAKE ユーティリティを利用できる。このときの MAKE ファイルは、つぎのような具合になる一但し、a, x, y のどれかに main モジュールがただ一つ存在し、a, x, y から呼び出されるモジュールは全て a, x, y のどれかに含まれるものとする：

```
#-----#
# a.mk (makefile) #
#-----#
.m.obj:
    tc $$.m
a.obj: a.m
x.obj: x.m
y.obj: y.m
a.bin: a.obj x.obj y.obj
    tl -t a + x + y, a
```

## 12 チューリング機械アライザ TU

われわれは、チューリング機械アライザ——兼デバッガ（チューリング機械定義プログラムの）——として、実行プログラム TU.EXE を用意する。

デバッガとしての用途のために、トレース機能も付加されている。

## 13 ファイルコンバータ

われわれはユーティリティとして、BIN, TBL, TB0 三種類のファイルの間のコンバータ CONV.EXE を用意する。

コンバートの方向は、つぎのオプションによって指定する：

- xy

ここで、x, y は、

BIN を表わす b

TBL を表わす t

TB0 を表わす 0

のいずれかで、オプションの意味は“x から y へのコンバート”である。

BIN と TBL の間のコンバートは、データ型の変換に過ぎない。

TBL から TB0 へのコンバートは、つぎのようになる。即ち、

		s <sub>1</sub> .... s <sub>k</sub>
:	:	....
q	a	q <sub>1</sub> .... q <sub>k</sub>
:	:	....

の各行に対し

		s <sub>1</sub> .... s <sub>k</sub>
:	:	....
q	a	r .... r
:	:	....
r	null	q <sub>1</sub> .... q <sub>k</sub>

の処置をする。そして

q	a	r .... r
---	---	----------

の形の行を

q	ar	.... ar
---	----	---------

に書き換える、

q	null	q <sub>1</sub> .... q <sub>k</sub>
---	------	------------------------------------

の形の行を

q	s <sub>1</sub> q <sub>1</sub>	.... s <sub>k</sub> q <sub>k</sub>
---	-------------------------------	------------------------------------

に書き換える。

逆に、TB0 から TBL へのコンバートは、つぎのようにする。即ち、

	s <sub>1</sub>	....	s <sub>k</sub>
:	....		
q	a <sub>1</sub> q <sub>1</sub>	....	a <sub>k</sub> q <sub>k</sub>
:	....		

の各行に対し、

	s <sub>1</sub>	....	s <sub>k</sub>
:	....		
q	s <sub>1</sub> r <sub>1</sub>	....	s <sub>k</sub> r <sub>k</sub>
:	....		
r <sub>1</sub>	a <sub>1</sub> q <sub>1</sub>	....	a <sub>1</sub> q <sub>1</sub>
:	....		
r <sub>k</sub>	a <sub>k</sub> q <sub>k</sub>	....	a <sub>k</sub> q <sub>k</sub>

の処置をする。そして

q	s <sub>1</sub> q <sub>1</sub>	.... s <sub>k</sub> q <sub>k</sub>
---	-------------------------------	------------------------------------

の形の行を

q	null	q <sub>1</sub> .... q <sub>k</sub>
---	------	------------------------------------

に書き換える、

q	ar	.... ar
---	----	---------

の形の行を

r	a	q .... q
---	---	----------

に書き換える。